

Examen AMO (NI-600)

UPMC, Master Informatique, Spécialité IMA

26 janvier 2012

Durée de l'examen : deux heures.

Documents autorisés : A PRECISER pour la partie Ondelettes
et les photocopiés (éventuellement annotés) de la partie Espaces d'échelles.
Portables éteints et rangés.

Les deux parties sont indépendantes et à rendre sur des copies séparées.

Première partie : Ondelettes (10 points)

Seconde partie : Espaces d'échelles (10 points)

Attention, le barème est approximatif. **On veillera à justifier chaque réponse.**

Exercice 1 – Compréhension du cours (3 points)

Répondre, **en justifiant**, aux questions suivantes :

1. On considère le filtre discret moyenneur défini sur une fenêtre carrée de taille t :
 - Rappeler sa définition mathématique appliquée à une image (*i.e.* exprimer $T_t(I)$). Ce filtre est-il linéaire ?
 - Respecte-t-il la causalité ? l'unimodalité ? la normalisation ?
 - Localise-t-il bien les contours ?
 - Est-il un noyau d'espace d'échelle admissible ?
2. On considère maintenant une représentation linéaire d'une image définie sur un domaine continu. Le noyau gaussien dérivé est-il un noyau d'espace d'échelle ?
3. Quand on discrétise le noyau gaussien, il y a plusieurs précautions à prendre. Quelles sont-elles ?
4. On rappelle la définition du détecteur de Harris-Laplace appliqué sur une image I :

$$\begin{aligned}R(L_t) &= \det(H(L_t) - \tau \operatorname{tr}(H(L_t))) \\H(L_t) &= G_\sigma \star (\nabla L_t^T \nabla L_t)\end{aligned}$$

où L_t est la représentation à l'échelle t de l'image I , G_σ le noyau gaussien de variance σ^2 , \det est le déterminant d'une matrice et tr , sa trace. Rappeler les rôles des paramètres t , σ et τ .

Exercice 2 – Discrétisation (3 points)

- Le schéma FTCS de l'équation de la chaleur est-il explicite ou implicite ? Est-il stable ? Si oui, à quelle conditions ?
- Même question pour le schéma BTCS.

– Soit le schéma numérique suivant :

$$u_j^{n+1} = \frac{1}{2}(u_{j+1}^n + u_{j-1}^n) + \frac{\Delta t}{2\Delta x}(u_{j+1}^n - u_{j-1}^n)$$

où $u_j^n = u(x_0 + \Delta x j, t_0 + \Delta t n)$ et u est une fonction continue et dérivable sur \mathbb{R}^2 .

– De quelle équation aux dérivées partielles ce schéma est-il l'approximation ?

– Montrer que ce schéma est stable (au sens de l'analyse de Fourier) modulo une condition sur Δx et Δt que l'on donnera (indication : se souvenir que $\cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1$).

Exercice 3 – Application (4 points)

Le but de cet exercice est de définir un espace d'échelles pour les images multispectrales. Dans une image multispectrale à n bandes, on trouve un n -uplets de valeurs à chaque pixel, et à chacune de ces valeurs correspond une acquisition dans l'une des n bandes disponibles. Une telle image est donc représentée par une fonction définie sur \mathbb{R}^3 , $I(x, y, \lambda)$, deux variables (x, y) pour le domaine spatial et une variable λ pour le domaine spectral.

Dans un premier temps, on considérera que I est une fonction continue sur ses 3 variables. On souhaite maintenant construire une représentation multi-échelles en espace et une représentation multi-échelles en λ .

1. On fixe la variable λ à λ_0 , définir la famille de fonctions $(x, y) \mapsto L^1(x, y, \lambda_0, t)$ telle qu'elle soit une représentation multi-échelles linéaire et continue de $(x, y) \mapsto I(x, y, \lambda_0)$ et t est un paramètre d'échelle spatial. Donner l'équation aux dérivées partielles dont L^1 est la solution.
2. On fixe maintenant la position (x, y) à (x_0, y_0) , définir la famille de fonctions $\lambda \mapsto L^2(x_0, y_0, \lambda, s)$ telle qu'elle soit une représentation multi-échelles linéaire et continue de $\lambda \mapsto I(x_0, y_0, \lambda)$ et s est un paramètre d'échelle spectral. Donner l'équation aux dérivées partielles dont L^2 est la solution.
3. Finalement, définir la famille de fonctions $(x, y, \lambda) \mapsto L(x, y, \lambda, t, s)$ paramétrées par s et t telle que si on fixe s on a une représentation multi-échelle linéaire de paramètre t et si on fixe t on a également une représentation multi-échelle linéaire de paramètre s . Donner le système d'équations aux dérivées partielles que vérifie L .

On souhaite maintenant appliquer cette représentation aux images couleurs RGB. Une image RGB est une image à trois bandes, une bande rouge, une bande verte et une bande bleue. Donc $n = 3$.

Pour appliquer ce qui précède, on choisit d'**échantillonner** le noyau gaussien et on s'intéresse à la représentation multi-échelles sur le paramètre de bande λ . Puisque l'espace des bandes est de petite dimension (3), on utilisera la convolution **circulante**¹ pour calculer les représentations multi-échelles sur le paramètre s .

1. Exprimer la représentation L à l'échelle spectrale s par une convolution discrète sur $L^1(x, y, t)$. Quelle est la taille du noyau de convolution ?
2. Application numérique : donner les valeurs du noyau de convolution pour les trois valeurs d'échelles suivantes :
 - $s = 1$ ($\exp(-1) \approx 0.32204$),
 - $s = 10$ ($\exp(-1/10) \approx 0.90484$),
 - $s = 100$ ($\exp(-1/100) \approx 0.9904$).
3. Lorsque s est grand, quel filtre classique la convolution précédente approche-t-elle ?
4. Qu'en déduisez-vous sur l'aspect des couleurs de L lorsque s est grand ? A quoi peut servir une telle représentation ?

1. c'est-à-dire que le domaine sur λ est supposé périodique : $I(x, y, i) = I(x, y, (i + 3) \text{ modulo } 3) \forall i \in \mathbb{Z}$